

SENSING / VISION / ROBOTICS

现场数据， 连接下一步。

感知 · 测控 · 边缘视觉 · 室内机器人巡检



机器人研发概念图 · 非交付照片 · 实际形态以样机为准

接入

固定传感器与旧设备

观察

读表与现场照片

巡检

到点任务与证据

上海飞睿测控 / 设备接入 · 测控 · 系统集成

138 1664 0720

info@vitst.com (邮箱启用中, 暂请电话联系)

梁工

WHAT WE BRING TO YOUR FIELD

从已有能力，走向新应用。

项目当前成果、历史测控案例与新研发方向分别说明。

真实设备与微信连接

已验证基础

韩感设备 XPort TCP 温度采集、上云与微信查看；无效湿度如实标记。

视觉点胶与测控集成

飞睿历史参考

2010 年署名公开点胶机案例：视觉定位与三轴运动。另有冷库监控、换热器测试台历史产品资料。

室内机器人到点巡检

研发方案

固定采集与 Jetson 视觉、移动平台协同；先验证视觉台架，再做室内受监管巡检试点。

公开参考：电子产品世界《LabVIEW在全自动点胶机中的应用》，陈谦，2010-05-10。

产品档案：chinakong.com 企业档案 2247、2261；研发依据：EzDAQ 2026-10-06 Jetson 方案。

上海飞睿测控 / 设备接入 · 测控 · 系统集成

138 1664 0720

info@vitst.com（邮箱启用中，暂请电话联系）

梁工

